









	REGISTRO DE SEGURIDAD	
	CHECK LIST PREVIO AL VUELO	HOJA:

OPERACIÓN:		FECHA:	
OPERADOR:		RESPONSABLE:	
EQUIPO:		N° Serie	

CONDICIONES CLIMÁTICAS	
Hora (Local)	
Temperatura (°C)	
Humedad (%)	
Presión Atmosferica (hPa)	
Velocidad del Viento (Km/h)	
	
	
	
	
	

Previo a realizar el chequeo el operador debe tener presente el MANUAL DE OPERACIÓN presentado y haber considerado y completado el curso en DronesVIP del Tipo y Clase del RPA a operar.



ANTES DE LA OPERACIÓN		SI	NO	N/A
INSPECCIÓN VISUAL DRONE	CHEQUEAR ajustes de tomillería, tren de aterrizaje, paracaídas y accesorios.			
INSPECCIÓN VISUAL HÉLICES	CHEQUEAR que no estén fisuradas, rajadas y la rosca o traba este sana.			
INSPECCIÓN BATERÍAS	CHEQUEAR, carga y estado físico de todas las baterías a utilizar (25.00 y 25.25 V)			
INSPECCIÓN DE MOTORES Y BRAZOS	GIRAR las hélices y notar su libre giro, que no suenen anormales o trabados Y FIJACION DE TORNILLERIA DE			
INSPECCIÓN ANTENAS	CHEQUEAR antenas GNSS, LTE Y WIFI.			
CONEXIÓN PC	CHEQUEAR CARGA y/o conexión a suministro eléctrico.			
JOYSTICK	CHEQUEAR integridad del Joystick			
CONEXIÓN LTE/2G,3G,4G Y WIFI	VERIFICAR que sea la aplicación necesaria y que esté actualizada, con carga en cada chip incertado en el drone, CHEQUEAR la zona a realizar el vuelo antes de ir al destino si en este no hay internet.			
CAJA DE HERRAMIENTAS	VERIFICAR que se encuentren todos los elementos para llevar a campo.			
CAJA DE TRANSPORTE	CHEQUEAR estado físico de la caja, que los sujetadores estén en buen estado.			
INSPECCIÓN DE LAS CÁMARAS	VERIFICAR integridad de los LENTES.			
INSPECCIÓN DEL PARACAÍDAS	VERIFICAR la correcta instalación de los amortiguadores de sujeción.			
ANÁLISIS DEL CLIMA	ANALIZAR factores climáticos, tormentas solares, vientos, etc. (uav forecast, windi)			
PREVIO AL DESPEGUE		SI	NO	N/A
INSPECCIÓN ZONA DESPEGUE	VERIFICAR que la zona este libre de público, animales y otros drones.			
ELECCIÓN ZONA DESPEGUE	DISPONER el equipo Drone mediante las buenas prácticas sobre suelo plano, COLOCAR ARUCO y ORIENTAR su curso, las coordenadas pueden ser tomadas desde el drone o desde el celular en google maps.			
ANÁLISIS DEL CLIMA	MEDIR las velocidades del viento con anemometro en tierra			
PESO DE CARGA	BALANCEAR el peso de la carga, PESAR Y VERIFICAR que no exceda el peso maximo (2,5 Kg) de carga.			
PROTECCIÓN Y/O TRABAS	VERIFICAR SERVO para la caja de transporte del Drone, y PIN de seguridad del paracaídas			
HELICES	Verificar estado general de las hélices en sus correspondientes motores.			
COLOCACIÓN BATERÍAS	INSERTAR la/s batería/s correctamente y VERIFICAR sujeción (CLICK DE CIERRE)			
INSPECCIÓN CONTROL REMOTO	VERIFICAR funcionamiento del ORDENADOR y conectar JOYSTICK			
ESTACIÓN DE CONTROL EN LA NUBE	APERTURAR URL EN PC (https://uavlatam.speedbird.aero/)			
ENCENDIDO VANT	CONECTE los pines de las baterías con el drone y verificar WARMING UP e iluminación			
DRONE PORT	VERIFICAR plan de vuelo, que coincida con las coordenadas y la posición del aruco			
ESTACIÓN DE CONTROL EN LA NUBE	Verificar parametros conversandolo en voz alta de datos de telemetria, status, batería, altura, IMU, y GNSS's esperar detección de 11 o más satélites			
PARACAIDAS	REMOVER el PIN de seguridad del paracaídas en el drone y verificar STAND BY con el Piloto/operador, que en la parte superior derecha de la pantalla se encuentren 3 parametros AZULES y 2 Verdes.			
CARGA	PRESIONAR BOTON de SERVO e incertar la caja alineando el pasador con los agujeros de la caja, CERRAR la traba PRESIONANDO NUEVAMENTE EL BOTON.			
INICIAR MISION	INICIAR GRABACION DE PATALLA, ARMAR el drone, verificar la rotacion de las helices y motores, de no ser asi			
MISION	PRESIONAR TAKE OFF antes de los 7 seg, dejando el mando parcial al drone.			
ATERRIZAJE		SI	NO	N/A
ALERTA	AL FINALIZAR LA ENTREGA, RETORNARA AL SITIO DE DESPEGUE, OBSERVE el espacio aereo y tome accion de ser necesario, sino proolongue el aterrizaje automatico			
ATERRIZAJE	DEJAR que el drone aterrice de forma Automatica. Sensara según SENSOR LIDAR Y ARUCO la posición de aterrizaje en su zona de despegue, INDICAR PROCEDER SI EL ARUCO SE ENCUETRA DENTRO DE LA IMAGEN DE VIDEO, confirmar siempre posición, de no ser así, PRESIONAR AJUSTAR Y MOVER MANUALMENTE EL DRONE CON EL JOYSTICK, una vez en posición con el aruco, presionar PROCEDER.			
ESTACIÓN DE CONTROL EN LA NUBE	AL FINALIZAR EL ATERRIZAJE, SALIR de la misión.			
PROTECCIÓN Y/O TRABAS	Antes de ingresar a la zona de Aterrizaje, preguntar al PILOTO si podemos ingresar a la zona de operación, luego INCERTAR PIN de paracaídas en el DRONE			
APAGADO DEL VANT	DESENERGIZAR las baterías y remover del Drone, PARAR LA GRABACION.			
VANT - BATERIA	REMOVER batería agotada, de ser necesario poner a cargar, simpre transformando la energía a 220Kw			

